

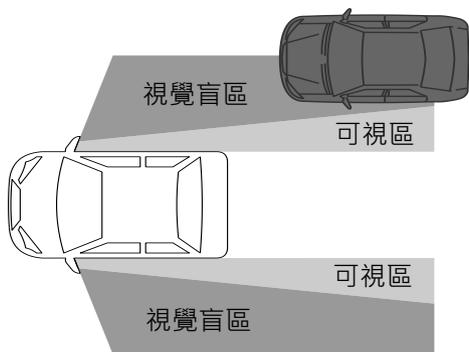
# BSM 盲點偵測警示系統(含 RCTA 功能) 使用說明書



TOYOTA MOTOR ASIA PACIFIC ENGINEERING & MANUFACTURING CO., LTD.

## 警告

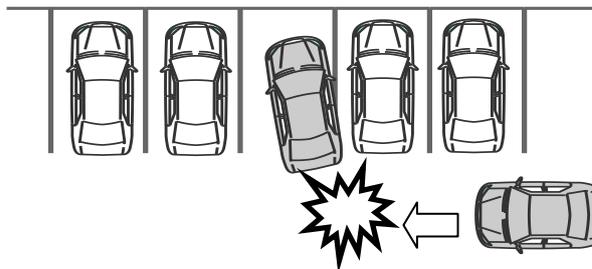
駕駛人應對行車安全負完全的責任。務必小心駕駛，注意觀察周遭。BSM / RCTA 盲點偵測警示功能只是一種輔助功能，可提醒駕駛人盲點區內有車輛存在。不可過度依賴 BSM / RCTA 盲點偵測警示功能。本功能無法判斷變換車道或倒車時是否安全，因此過度依賴會發生意外而導致死亡或嚴重傷害。依據種種的狀況，系統可能無法正常運作。因此，必要時駕駛必須自行目視確認安全。



## BSM 盲點偵測警示系統功能摘要

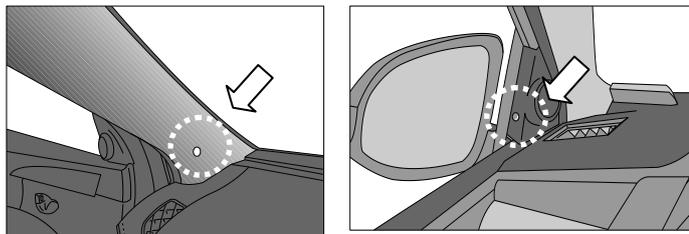
**BSM(Blind Spot Monitoring)**盲點偵測警示系統利用車後保桿內雷達感應器，偵測相鄰車道是否有來車的輔助系統，提供駕駛變換車道或直行時必要之訊息警示。

**RCTA(Rear Cross Traffic Alert)**倒車交通警示系統使用與 BSM 系統中相同的雷達設備。當駕駛倒車時出現嚴重視覺死角。發生事故的常見原因是因為駕駛無法看到車輛或機車從側面靠近或者他們看到太晚。RCTA 功能為駕駛提供相對的警示以防止這種情況。



## BSM / RCTA 警示功能說明

BSM 盲點指示燈的位置設計於前左右 A 柱上或是車門三角窗位置，根據不同的車型設計會略有不同，視車型而定。



### BSM 盲點偵測警示功能：

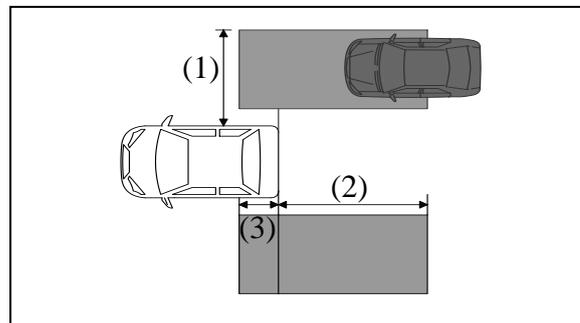
當實際車速大於 30km/h 以上，如果在盲點區內偵測到車輛，在未操作方向燈時，BSM 指示燈會亮起，而在操作方向燈控制桿後，BSM 指示燈會開始閃爍。

### RCTA 倒車交通警示功能：

當駕駛打入倒車檔後，且車速小於 15km/h 時，偵測到後方左側或右側面有來車時，BSM 指示燈左右側同時閃爍。

## BSM 盲點偵測警示的偵測範圍

可偵測到車輛的盲點概要區如下：



- (1) 從車輛側面算起約 4m，車輛側面算起的前 0.5m 並不在偵測範圍內。
- (2) 從後保險桿算起約 7 m。
- (3) 後保險桿前方約 1 m。

## 雷達感知器注意事項

車輛後保險桿左右側內部各裝置一個 BSM 盲點偵測雷達感知器。請遵循下列指示，以確保 BSM 盲點偵測警示系統功能正常。



- 隨時保持保險桿上感知器及周圍區域的清潔。
- 不可使保險桿上的感知器或其周圍區域受到強烈的撞擊。即使感知器只是稍微移動位置，系統也有可能異常。如果感知器或周圍區域受到強烈撞擊，務必請保養廠對該區域做檢查。
- 不可黏貼配件或貼紙在保險桿上的感知器或周圍區域。
- 不可修改保險桿上的感知器或周圍區域。
- 不要以異物遮蔽雷達感應器區域(自行車架、拖車等)。

## 系統檢測

- 當您啟動引擎時，請先確認 BSM 盲點偵測警示系統是否運作正常。開機後 BSM 指示燈將亮起約 5 秒後閃爍至熄滅完成系統自我檢測。
- 以下情況發時則表示系統發生異常，請主動回維修廠進行檢查。
  - (1) 若 BSM 系統開啟後左右側或其中一側 BSM 指示燈無法亮起時。
  - (2) 開機後左右側 BSM 指示燈恆亮時。
  - (3) 行駛中左右側 BSM 指示燈恆亮不會自動熄滅時。

## 安全警告

- BSM 盲點警示系統不是在所有的情況下都能夠偵測到所有來車，所以仍有發生事故的風險。
- 若系統察覺雷達感應器或系統出現錯誤時，將會點亮 BSM 指示燈並維持點亮狀態。
- 下列狀況時 BSM 盲點偵測警示功能無法提供警示。
  - (1) 小型機車、腳踏車、行人等。\*
  - (2) 反向行駛的車輛。
  - (3) 護欄、牆壁、號誌、停好的車輛及類似的靜態物體。\*
  - (4) 行駛在同車道的後方來車。\*
  - (5) 跨越 2 車道的行駛車輛。\*

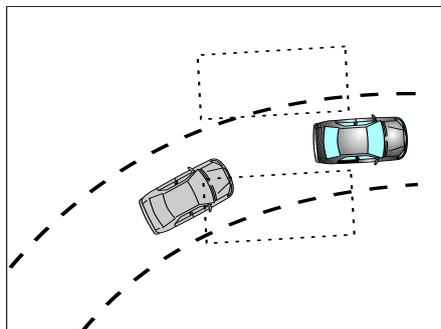
\*：視情況而定，可能會偵測到一輛車及物體。

## 雷達偵測限制

在下列狀況時，BSM 盲點偵測警示系統可能無法正確偵測到車輛：

- 非正常駕駛情況。
- 泥土、積雪或冰淤積於後保險桿嵌板的雷達感應器區域中。
- 您的愛車與進入偵測圍的車輛之間有明顯車速差異時。(兩車相對速差大於時速 40km/h 以上)。
- 雷達感應器的感應度可能會因為大雨、下雪以及猛然濺起的水花而降低而導致 BSM 雷達無法及時偵測時。
- 多部車同時接近且每台車之間空隙很小時。
- 車道很寬而隔壁車道的車離您較遠時。
- 進入偵測區域的車輛以相同的車速行駛時。
- 連續上坡或下坡道路行駛時。(路面傾斜等)
- 在狹窄彎道時 BSM 盲點偵測警示系統可能無法偵測來車，在駛入彎道時可能會對隔道行駛的車輛作出反應。

- 機車等 2 輪車從車輛後面近距離快速超車時可能無法及時警示(貼近車輛)。
- 彎道 ( 山路彎道、交流道等 ) 有可能會偵測到正後方同車道的車輛。



## 錯誤警報

在某些情況下，系統發出警報時並沒有車輛出現在偵測區，在這情況下錯誤警報通常只是暫時，系統將自行進行校正。

可能造成錯誤警報的情況如下：

- 矮樹叢。
- 施工圍籬。
- 高速公路混凝土牆壁。
- 狹窄彎道或拱起的道路。
- 圍繞建築的急轉彎。
- 放置於高處或錯位的導向護欄。
- 道路護欄。
- 若使用拖車牽引裝置時應關閉系統以避免錯誤警報。